

Sterownik silnika krokowego (Serwowzmacniacz stepper) SID-S45



www.wobit.com.pl

Dane techniczne:

Wartości maksymalne (limit niszczący)	
Napięcie zasilania Up brak ochrony przed zmianą biegunowości	80 V
Ciągłe napięcie zasilania elektroniki Ue brak ochrony przed zmianą biegunowości	33 V
Krótkotrwałe napięcie maksymalne <1 s Ue brak ochrony przed zmianą biegunowości	37 V
Parametry Elektryczne	
Napięcie zasilania elektroniki Ue	9..30 V
Pobór prądu elektroniki @ Ue=24V*1	typ. 60 mA
Napięcie zasilania silnika Up	9..60 V
Maks. prąd wyjściowy	20 A
Ciągły prąd wyjściowy @ Up=24V*2	7 A
Ciągły prąd wyjściowy @ Up=48V*2	6 A
Napięcie wyjściowe	85% Up
Częstotliwość PWM	32 kHz
Parametry Mechaniczne	
Wymiary LxWxH	110 x 22.5 x 77 mm
Waga	110 g
Parametry Otoczenia	
Stopień ochrony	IP20
Temperatura pracy	-40..70 °C
Temperatura składowania	-40..85 °C
Wilgotność relatywna (bez kondensacji)	5..90 %
Enkoder inkrementalny	
Sygnał	A, /A, B, /B, Inx, /Inx
Maks. częstotliwość (na kanał)	500 kHz
Napięcie wejściowe (tolerancja 24V)	0..5 V
Typ sygnału	otwarty kolektor, jednostronnie zakończony, różnicowy
Wejścia cyfrowe	
Ilość	8 (Din0..7)
Stan niski	0.. 5 V
Stan wysoki	8..30 V
Wyjścia cyfrowe	
Ilość	2 (Dout0..1)
Ciągły prąd wyjściowy	1.5A
Obciążenie	Rezystancyjne, indukcyjne
Napięcie wyjściowe	Napięcie zasilania elektroniki Ue
Typ sygnału	Przełączanie dodatnie



Wejścia analogowe	
Ilość	2 (Ain0..1)
Typ sygnału - Ain0	+/- 10V, 12 Bit, różnicowy
Typ sygnału - Ain1	+/- 10V, 12 Bit, jednostronnie zakończony,
Protokół CAN	
Protokół	DS301
Profil	DS402
Maks. szybkość transmisji	1 Mbit/s
Specyfikacja CAN	2.0B
Izolacja galwaniczna	NIE
Zasilanie czujnika (enkoder)	
Napięcie wyjściowe	5 V
Maks. prąd wyjściowy	0.2 A

* 1 wzmacniacz mocy wyłączony, wyjście 5V (zasilanie czujnika) wolne

* 2 przewód łączący przewodem o max. możliwym przekroju, temperatura otoczenia 40 °C (t> 40 °C obniżenie)

brak gwarancji, ponieważ wartość jest określona empirycznie, w celu określenia prądu ciągłego należy wziąć pod uwagę uwagi aplikacyjne

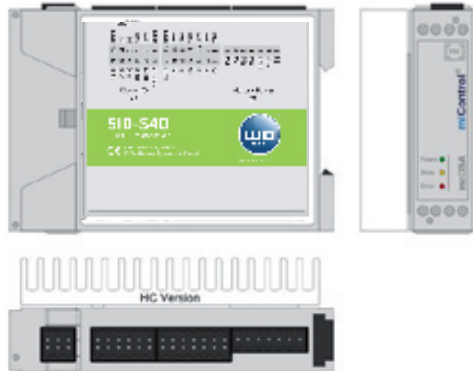
Dodatkowe dane techniczne dostępne są w instrukcji obsługi MC_instrukcja.

Sterownik silnika krokowego (Serwowzmacniacz stepper) SID-S45



www.wobit.com.pl

Widok urządzenia:



Oznaczenie styków:

X1 Silnik		
1	PE	Przewód ochronny
2	+Up	Napięcie zasilania
3	GND	Masa napięcia zasilania
4	Ma	Faza A silnika
5	Mb	Faza B silnika
6	Mc	Faza C silnika
7	Md	Faza D silnika
X2 Enkoder inkrementalny		
1	res.	Nie podłączone
2	res.	Nie podłączone
3	res.	Nie podłączone
4	A	Enkoder inkrementalny, kanał A
5	B	Enkoder inkrementalny, kanał B
6	Inx	Enkoder inkrementalny, kanał indeksujący
7	+U5V	Napięcie pomocnicze 5V (enkoder)
8	res.	Nie podłączone
9	res.	Nie podłączone
10	res.	Nie podłączone
11	/A	Enkoder inkrementalny, kanał A negacja
12	/B	Enkoder inkrementalny, kanał B negacja
13	/Inx	Enkoder inkrementalny, kanał indeksujący negacja
14	GND	Masa napięcia pomocniczego 5V (czujnik Halla i enkoder) Uwaga: Nie łączyć z masą napięcia zasilania
X3 We/Wy i protokół CAN		
1	+Ue24V	Napięcie zasilania elektroniki
2	+Ain0	Wejście analogowe 0, dodatnie
3	Din0	Wejście cyfrowe 0
4	Din1	Wejście cyfrowe 1
5	Din2	Wejście cyfrowe 2
6	Din3	Wejście cyfrowe 3
7	GND	Masa napięcia zasilania elektroniki
8	-Ain0	Wejście ujemne analogowe 0, ujemne
9	Dout0	Wyjście cyfrowe 0
10	CAN Hi	Stan wysoki CAN
11	CAN Lo	Stan niski CAN
12	CAN GND	Masa CAN

X4	We/Wy	
1	Ain1	Wejście analogowe 1
2	Din4	Wejście cyfrowe 4
3	Din5	Wejście cyfrowe 5
4	Din6	Wejście cyfrowe 6
5	Dout1	Wyjście cyfrowe 1
6	Din7	Wejście cyfrowe 7