

Sterownik silnika DC/BLDC (Serwowzmacniacz DC/BLDC) SID-B45



www.wobit.com.pl

Dane techniczne:

Wartości maksymalne (limit niszczący)	
Napięcie zasilania Up brak ochrony przed zamianą biegunowości	80 V
Ciągłe napięcie zasilania elektroniki Ue brak ochrony przed zamianą biegunowości	33 V
Krótkotrwałe napięcie maksymalne <1 s Ue brak ochrony przed zamianą biegunowości	37 V
Parametry Elektryczne	
Napięcie zasilania elektroniki Ue	9..30 VDC
Pobór prądu elektroniki @ Ue=24V ^{*1}	typ. 40 mA
Napięcie zasilania silnika Up	9..60 VDC
Maks. prąd wyjściowy	50 A
Ciągły prąd wyjściowy @Up=24V ^{*2}	10 A
Ciągły prąd wyjściowy @Up=48V ^{*2}	8.5 A
Napięcie wyjściowe	100% Up
Częstotliwość PWM	12,5 , 25 ^{*3} kHz
Parametry Mechaniczne	
Wymiary LxWxH	110 x 22.5 x 77 mm
Waga	110 g
Parametry Otoczenia	
Stopień ochrony	IP20
Temperatura pracy	-40..70 °C
Wilgotność względna (bez kondensacji)	5..90 %
Czujniki Halla	
Sygnał	H1, H2, H3, /H1, /H2, /H3
Maksymalna częstotliwość (na kanał)	10 kHz
Napięcie wejściowe	0..5 VDC
Typ sygnалу	Różnicowy, otwarty kolektor, rezystor podciągający 920 Ohm do 5V
Wejścia cyfrowe	
Ilość	4 (Din0..3)
Stan niski	0..5 VDC
Stan wysoki	8..30 VDC
Wyjścia cyfrowe	
Ilość	1 (Dout0)
Ciągły prąd wyjściowy	1.5A
Obciążenie	Rezystancyjne, indukcyjne
Napięcie wyjściowe	Napięcie zasilania elektroniki Ue
Typ sygnалу	Przełączenie dodatnie

* 1 wzmacniacz mocy wyłączony, wyjście 5V (zasilanie czujnika) wolne

* 2 przewód łączący przewodem o max. możliwym przekroju, częstotliwość PWM 25 kHz, temperatura otoczenia 40 ° C (t> 40 ° C obniżenie)

brak gwarancji, ponieważ wartość jest określona empirycznie, w celu określenia prądu ciągłego należy wziąć pod uwagę uwagi aplikacyjne

* 3 wartość domyślna

Dodatkowe dane techniczne dostępne są w instrukcji obsługi MC_instrukcja.



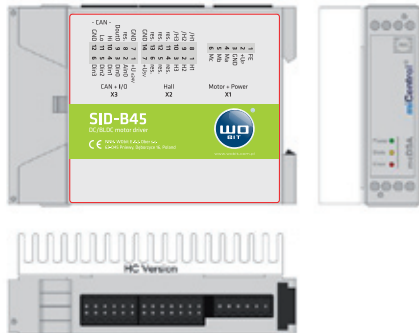
Wejścia analogowe	
Ilość	1 (Ain0)
Typ sygnалу	0..10V, 12 Bit, jednostronnie zakończony
Magistrala CAN	
Protokół	DS301
Maks. szybkość transmisji	1 Mbit/s
Specyfikacja CAN	2.0B
Izolacja galwaniczna	NIE

Sterownik silnika DC/BLDC (Serwowzmacniacz DC/BLDC) SID-B45



www.wobit.com.pl

Widok urządzenia:



Oznaczenie styków:

X1	Silnik	
1	PE	Przewód ochronny
2	+Up	Napięcie zasilania
3	GND	Masa napięcia zasilania
4	Ma	Faza A silnika
5	Mb	Faza B silnika
6	Mc	Faza C silnika
X2	Czujniki Halla	
1	H1	Czujnik Halla 1
2	H2	Czujnik Halla 2
3	H3	Czujnik Halla 3
4	res.	Nie podłączone
5	res.	Nie podłączone
6	res.	Nie podłączone
7	+U5V	Napięcie pomocnicze 5V (czujnik Halla)
8	/H1	Czujnik Halla 1 (negacja)
9	/H2	Czujnik Halla 2 (negacja)
10	/H3	Czujnik Halla 3 (negacja)
11	res.	Nie podłączone
12	res.	Nie podłączone
13	res.	Nie podłączone
14	GND	Masa dla napięcia pomocniczego 5V (czujnik Halla) Uwaga: Nie łączyć z masą napięcia zasilania
X3	We/Wy oraz CAN	
1	+Ue24V	Napięcie zasilania elektroniki
2	Ain0	Wejście analogowe 0
3	Din0	Wejście cyfrowe 0
4	Din1	Wejście cyfrowe 1
5	Din2	Wejście cyfrowe 2
6	Din3	Wejście cyfrowe 3
7	GND	Masa dla napięcia zasilania elektroniki
8	res.	Nie podłączone
9	Dout0	Wyjście cyfrowe 0
10	CAN Hi	Stan wysoki CAN
11	CAN Lo	Stan niski CAN
12	CAN GND	Masa CAN