

- » With integrated 4Q controller
- » Control through digital and analog inputs, CANopen or RS 485
- » Inputs and outputs can be assigned individually
- » Stand-alone operation
- » Two CANopen connectors
- » Fully CiA 402 compatible
- » Speed control, current control and low resolution position control

- » Mit integriertem 4Q-Controller
- » Ansteuerung über digitale oder analoge Eingänge, CANopen oder RS 485
- » Ein- und Ausgänge können individuell zugeordnet werden
- » Stand-alone Betrieb
- » Zwei CANopen Stecker
- » Voll CiA 402 kompatibel
- » Drehzahlregelung, Stromregelung und Positionsregelung mit niedriger Auflösung

CANopen version available	RS485 version available	IO mode	Speed mode	Current mode	Positioning	Block commutation	Digital inputs configurable	Analog inputs	Digital outputs
Feedback integrated	Brake output	Programmable	Service interface	Oscilloscope software	Condition monitoring	Digital label	Ballast circuit	Supply voltage versions	High efficiency
Protection class (up to)	Certification	Certification	Certification (>36 V only)	Operating hours					

Data preliminary/ Technische Daten vorläufig		BG 66x25 dMove		BG 66x50 dMove		BG 66x75 dMove	
Nominal voltage/ Nennspannung	VDC	24	48	24	48	48	
Nominal current/ Nennstrom	A ^{*)}	7.6	3.8	10.5	5.2	6.7	
Nominal torque/ Nennmoment	Nm ^{*)}	0.37	0.37	0.56	0.56	0.75	
Nominal speed/ Nennndrehzahl	rpm ^{*)}	3650	3640	3520	3520	3490	
Maximum torque/ Maximales Moment	Nm ^{**)}	tbd.	tbd.	tbd.	tbd.	tbd.	
No load speed/ Leerlaufdrehzahl	rpm ^{*)}	5300	5090	4610	4620	4450	
Nominal output power/ Dauerabgabeleistung	W ^{*)}	134	143	199	206	274	
Maximum output power/ Maximale Abgabeleistung	W	tbd.	tbd.	tbd.	tbd.	tbd.	
Torque constant/ Drehmomentkonstante	Nm A ^{-1**)}	0.053	0.11	0.06	0.12	0.12	
Peak current/ Zulässiger Spitzenstrom	A ^{*)}	23.2	11.2	38	19	28	
Voltage range/ Zulässiger Spannungsbereich	VDC	2...58	2...58	2...58	2...58	2...58	
Rotor inertia/ Rotor Trägheitsmoment	gcm ²	70	70	129	129	187	
Weight of motor/ Motorgewicht	kg	1.2	1.2	1.65	1.65	2.1	

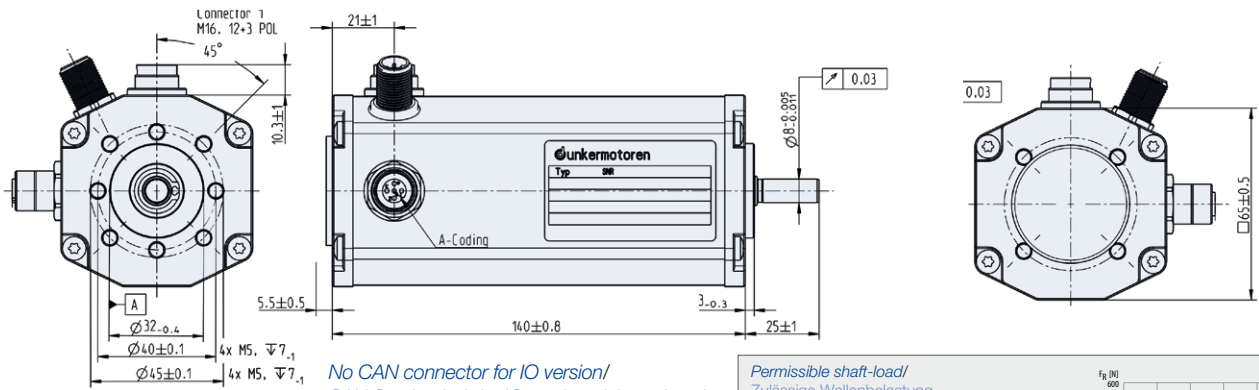
*) $\Delta\theta_w = 100 \text{ K}$; **) $\theta_R = 20^\circ\text{C}$ ***) at nominal point/ im Nennpunkt

Modular System/ Modulares Baukastensystem

<ul style="list-style-type: none"> » Brakes & Encoder/ Bremsen & Geber <input type="checkbox"/> E 90 R <input type="checkbox"/> E 100 R / A <input type="checkbox"/> E 310 R <input type="checkbox"/> RE 30 (TI) <input type="checkbox"/> AE 38 R <input type="checkbox"/> MR integrated <input type="checkbox"/> R 37 	<ul style="list-style-type: none"> » Controller/ Regelelektroniken <input type="checkbox"/> BGE 5510 dPro <input type="checkbox"/> BGE 6010 A <input type="checkbox"/> BGE 6060 A <input type="checkbox"/> DME 230x4 	<ul style="list-style-type: none"> » Accessories/ Zubehör <input type="checkbox"/> Connector with cable/ Anschlussleitungen <input type="checkbox"/> Cover IP65 / Schutzhaube IP65 <input type="checkbox"/> Starter Kit/ Starter Kit 	<ul style="list-style-type: none"> » Planetary Gearboxes/ Planetengetriebe <input type="checkbox"/> PLG 52 <input type="checkbox"/> PLG 60 <input type="checkbox"/> PLG 60 LB <input type="checkbox"/> PLG 63 EP/ HT <input type="checkbox"/> PLG 75 EP/ HT » Angular Gearboxes/ Winkelgetriebe <input type="checkbox"/> SG 80 <input type="checkbox"/> SG 120 <input type="checkbox"/> STG 65
--	---	--	--

You can individually configure your suitable product and download technical data and drawings for the combination at www.dunkermotoren.com/en/configuration/
 Unter www.dunkermotoren.de/konfigurator können Sie Ihr passendes Produkt individuell konfigurieren und technische Daten und Zeichnung für die Kombination herunterladen.

Dimensions in mm/ Maßzeichnung in mm



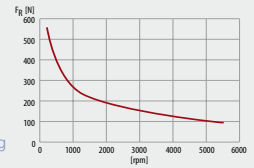
No CAN connector for IO version/
CAN Stecker bei der IO version nicht vorhanden

Permissible shaft-load/
Zulässige Wellenbelastung

Radial-/ axialloads on the end of the shaft
Radial-/ Axialkräfte am Wellenende
 $F_a = Fr/3$ für $L_{h10} = 20.000$ h

Point of application load/ Angriffspunkt Belastung
15 mm from flange/ ab Flansch

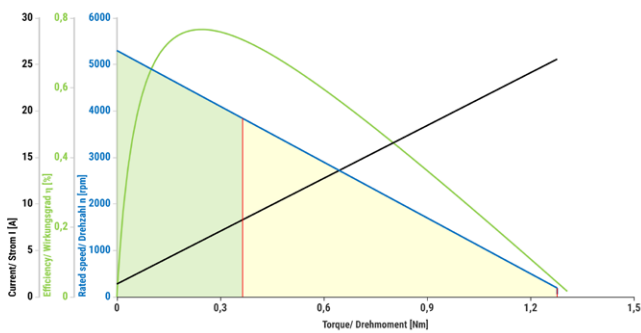
Motor	L
BG 66x25	115±0.8
BG 66x50	140±0.8



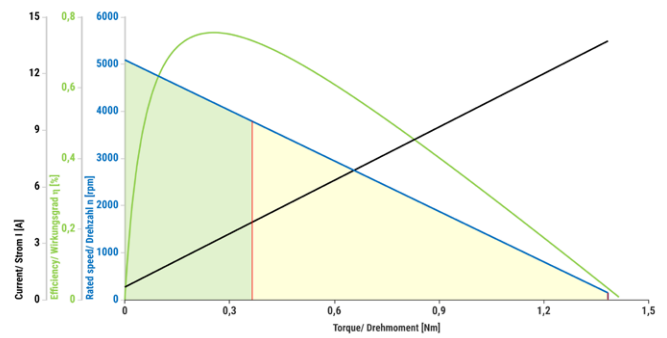
Characteristic diagram/ Belastungskennlinien

In accordance with/ Belastungskennlinien gezeichnet nach EN 60034

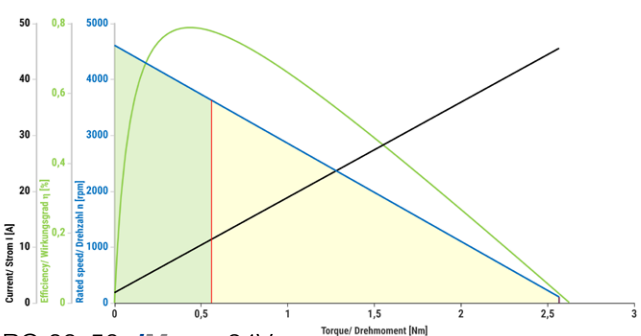
■ Continuous operation/ Dauerbetrieb ■ Cyclical operation/ Zykl. Betrieb — Current torque/ Strom-Drehmoment — Speed torque/ Drehzahl-Drehmoment — Efficiency/ Effizienz



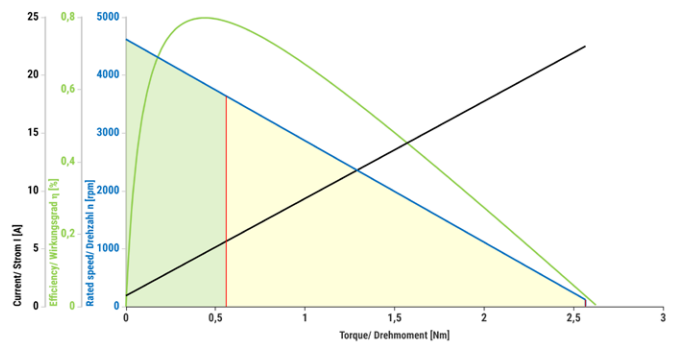
BG 66x25 *dMove*, 24V



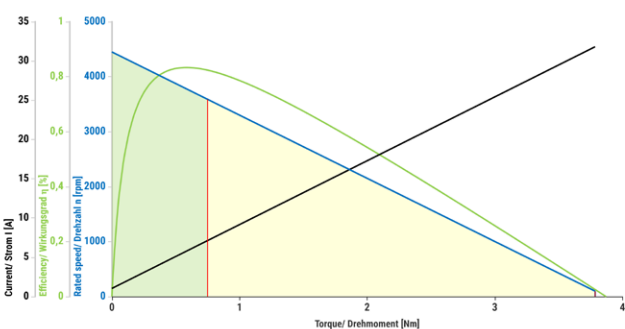
BG 66x25 *dMove*, 48V



BG 66x50 *dMove*, 24V



BG 66x50 *dMove*, 48V



BG 66x75 *dMove*, 48V

■ Preferred series/ Vorzugsreihe ■ Standard product/ Standardprodukt ■ On request/ auf Anfrage See notes page 8/ Hinweise siehe S. 8