



Robot mobilny MOBOT® FlatRunner 5


Autonomiczny robot mobilny, z którym zautomatyzujesz transport wewnętrzny. Idealny do przewożenia ciężkich ładunków takich jak palety czy paczki. Samodzielnie przemieszcza się po zaprogramowanej trasie.


- ▶ Szybkie wdrożenie bez zmian w miejscu pracy
- ▶ Łatwy w obsłudze
- ▶ Bezpiecznie współpracuje z ludźmi przewożąc Twoje ładunki
- ▶ Zwiększa wydajność produkcji i obniża koszty
- ▶ Nawigacja LMS zapewnia autonomię działania i elastyczność zastosowań
- ▶ Automatyzuje linie produkcyjne i intralogistykę
- ▶ Może współpracować z robotami paletyzującymi





 8h czas pracy do 8 h na jednym ładowaniu


 500 kg udźwig do 500 kg

 Wi-Fi komunikacja Wi-Fi

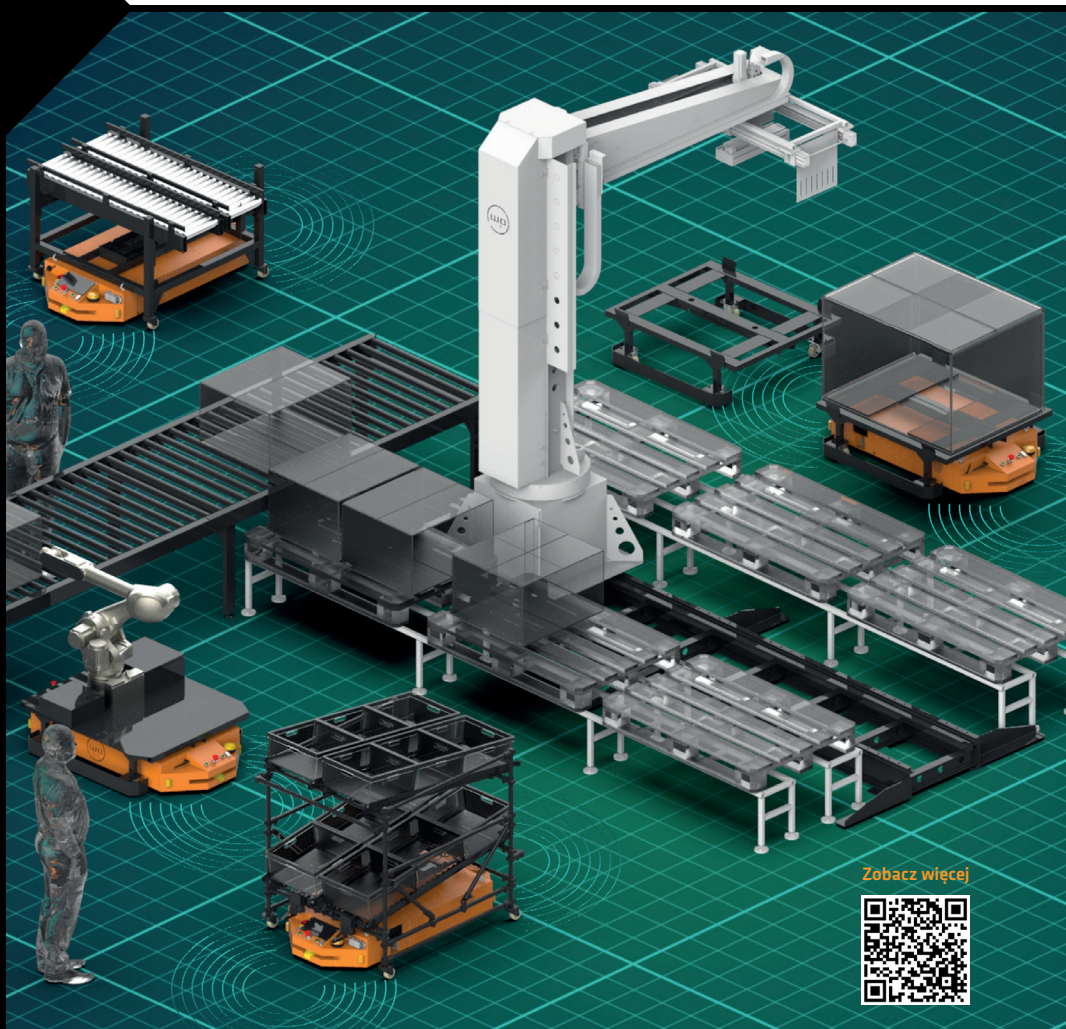
 wymiary 1600 x 750 x 239 mm

 prędkość maks. 3 km/h

 system LMS, nawigacja po linii za pomocą systemu wizyjnego

 system wysuwanych trzpieni

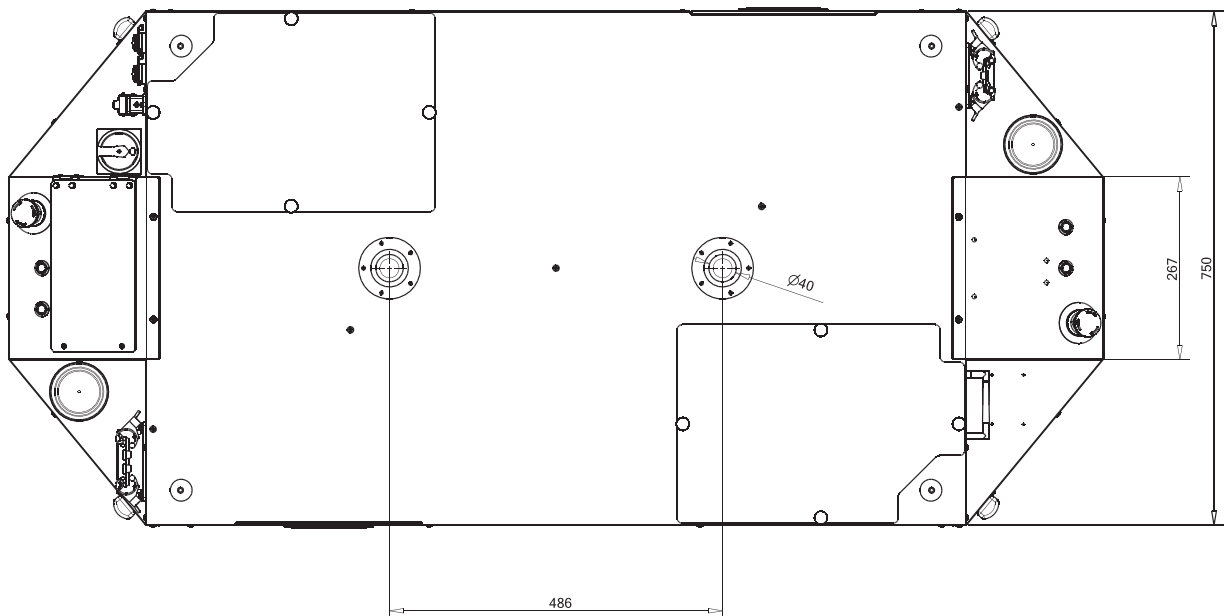
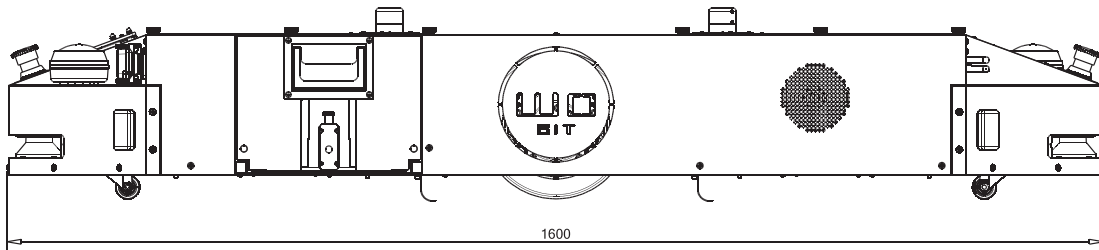
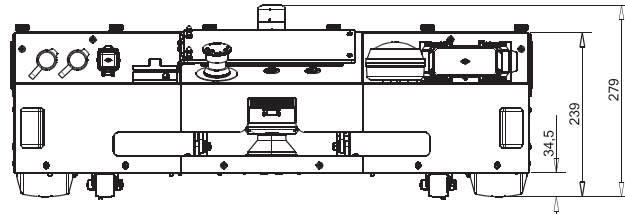
Przeznaczenie: transport ciężkich ładunków w przemyśle, logistyce



Zobacz więcej



Model robota	MOBOT® FlatRunner 5
Ładowość i sposób transportu ładunku	
Sposób transportu ładunku	Przyczepa prowadzona nad robotem z możliwością zaczepiania za pomocą dwóch automatycznych trzpieni
Dopuszczalna łączna masa ładunku	500 kg
Zasilanie	
Złącze ręcznego ładowania akumulatorów	TAK (24 V DC, max. 30 A)
Złącze automatycznego ładowania akumulatorów	Stykowe złącze montowane na spodzie robota pozwala na automatyczne doładowywanie akumulatorów w trakcie pracy
Zasilanie robota	2 x akumulator trakcyjny 85 Ah/ 12 V Akumulator zamocowany w kasecie pozwalającej na ich szybką wymianę w robocie
Ładowanie	- Ładowarka 30 A/ 24 V podłączana ręcznie - Opcjonalna stacja ładująca z ładowarką 30A/ 24 V do ładowania wymiennych kaset akumulatorów - Opcjonalny moduł styków do ładowania automatycznego
Czas pracy przy pełnym obciążeniu	~ 8 h
Czas pracy w stanie gotowości	~ 40 h
Czas ładowania baterii	~3 h
Prędkość i osiągi	
Prędkość maksymalna	3 km/h
Moc nominalna	1200 W
Kierunek ruchu	Ruch do przodu/ do tyłu, obrót
Promień skrętu	Możliwość obracania się w miejscu
Maksymalny poziom nachylenia powierzchni	Robot przeznaczony do jazdy po płaskiej nawierzchni
Nawigacja	
Nawigacja	Nawigacja naturalna i inteligentna za pomocą systemu LMS* Nawigacja po linii za pomocą systemu wizyjnego *LMS - system nawigacji laserowej
Komunikacja	
Komunikacja	Wi-Fi 2,4 GHz, opcjonalnie przemysłowy moduł radiowy 2,4 GHz (RS232)
Złącze	- Ethernet RJ45 - komunikacja z PC, MODBUS TCP/IP - Złącze 18 pin, E-Stopx2, Reset, RS485 (Modbus RTU), CANopen, 2 x wej., wyjście zasilające 24 VDC (2A) + wyjście zasilające mocy 24 VDC (10 A)
Napęd i sterowanie	
Napęd	2 x silnik serwo (bezszcotkowy), koła o średnicy 215 mm
Kontrola i sterowanie	- 1 x dotykowy panel operatorski 7" - 2 x wyłącznik awaryjny - 2 x przyciski potwierdzenia resetu stopu awaryjnego - 1 x wyłącznik główny zasilania - 2 x przycisk funkcyjny - 1 x złącze USB - 1 x złącze Ethernet
Czujniki	
Czujniki	- 2 x system wizyjny do śledzenia linii - 2 x laserowy skaner 2D z funkcją bezpieczeństwa
Sygnalizacja	- 2 x sygnalizator świetlny i dźwiękowy - 2 x głośnik (komunikaty głosowe / muzyczne) - 4 x kierunkowskaz
Środowisko	
Zakres temperatur pracy	5 ÷ 45 °C
Zakres wilgotności	< 80 %, bez kondensacji
Stopień ochrony	IP30
Natężenie światła zewnętrznego	< 1500 lx
Wymiary i masa	
Wymiary (Dł. x Sz. x Wy.)	1600 x 750 x 239 mm
Masa całkowita (z akumulatorami)	~ 220 kg



Podane wymiary są wartościami orientacyjnymi i mogą ulec zmianie.



Akcesoria

Wózek transportowy do palet

Wózek transportowy jest odpowiedni do transportu standardowych palet EURO.

Na spodzie wózka znajduje się prowadzenie pozwalające podczyć robota, poprzez jego trzpienie zaczepowe.

Wózek z grawitacyjnym podajnikiem rolkowym

Grawitacyjny system podajników rolkowych pozwala transportować oraz automatycznie odbierać i przekazywać towary umieszczone w kuwetach. System składa się z podajnika ruchomego, podłączanego do robota AGV za pomocą trzpieni oraz podajnika nieruchomego przymocowanego na stałe do podłoża.

Adapter z automatycznymi rolkami

Przeznaczony do transportu różnego rodzaju pojemników, paczek. System składa się z automatycznego podajnika rolkowego mocowanego do robota mobilnego za pomocą specjalnego adaptera. Rolki są napędzane silnikami zasilanymi z akumulatorów robota i zapewniają szybki i płynny przepływ towarów.

Adapter do transportu ramienia robotycznego

Jest to elastyczne rozwiązanie zapewniające maksymalną mobilność i autonomiczną pracę robotów, które optymalizuje procesy produkcyjne.

Adapter jest wyposażony w cztery dodatkowe koła, aby zapewnić doskonałą stabilność, a także w obudowę do kontrolera robota.

Stacja ładująca

Wózek transportowy do kaset z akumulatorami