



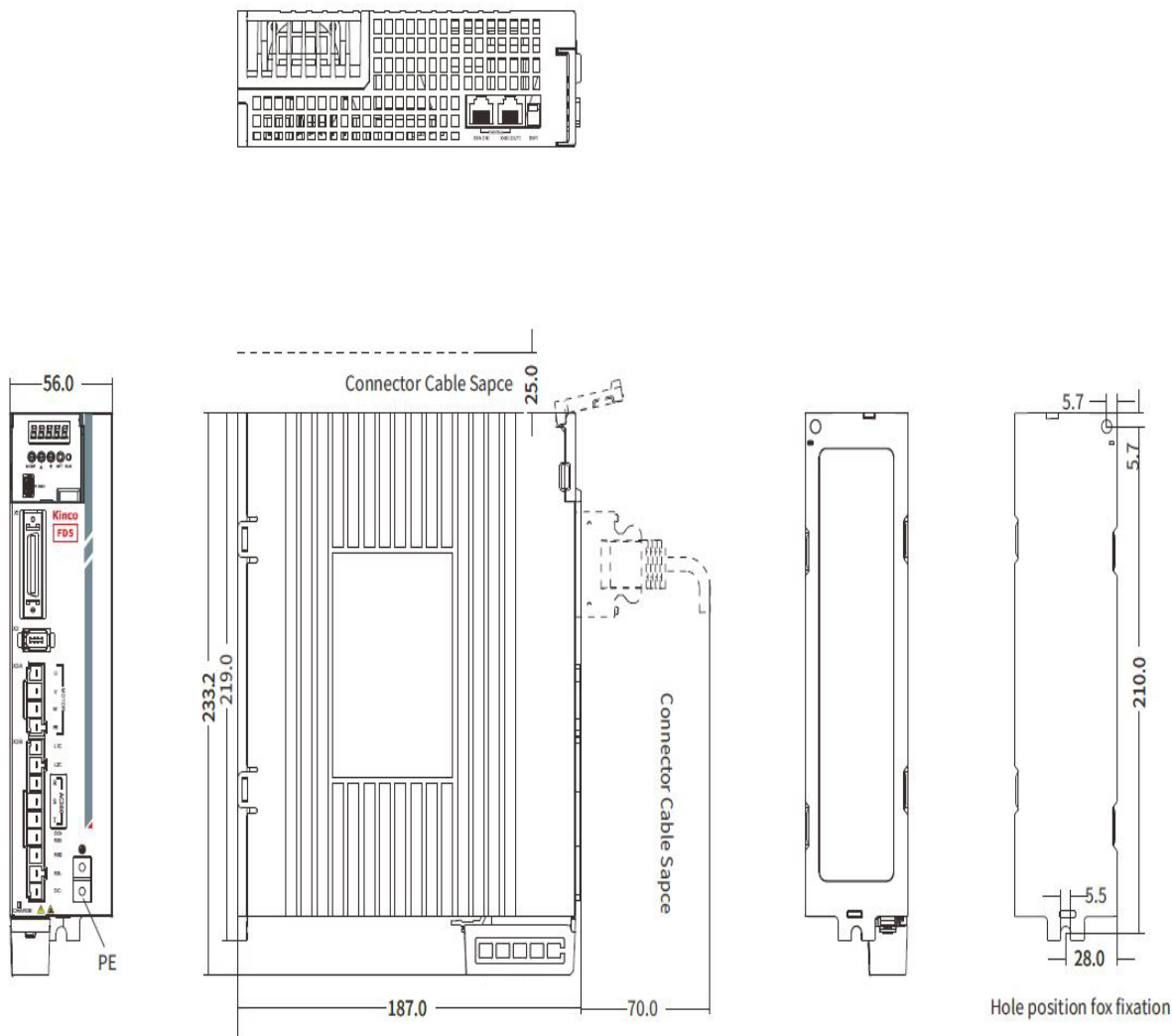
7 wejść cyfrowych  
 5 wyjść cyfrowych  
 Prąd maksymalny 25 A  
 Interfejsy: RS232, RS485, CANopen,  
 EtherCAT, Profinet  
 Moc wyjściowa 1500/2000 /3000 W



Opis	FD625- _A-00	
Zasilanie obwodu mocy	380 ~415 V AC 50/60Hz±3 Hz	
Zasilanie logiki sterującej	200-240VAC±10%, 50/60Hz±3Hz, 14,0 A	
Prąd znamionowy	7 A	
Prąd maksymalny	25 A	
Sygnał sprzężenia zwrotnego	enkoder magnetyczny jednoobrotowy, fotoelektryczny enkoder jednoobrotowy absolutny, fotoelektryczny wieloobrotowy enkoder absolutny	
Rezystor hamujący	wbudowany rezystor hamujący 300 Ω, jeśli moc przekracza 10 W wymagany zewnętrzny rezystor hamujący (w aplikacjach szybkiego startu/stopu)	
Napięcie rezystora hamującego	380 V DC ± 5 V	
Próg zadziałania zabezpieczenia nadnapięciowego	400 V DC ± 5 V	
Próg zadziałania zabezpieczenia podnapięciowego	200 V DC ± 5 V	
Metoda chłodzenia	wymuszony przepływ powietrza	
Waga	1,5 kg	
Wejścia cyfrowe	7 wejść cyfrowych, COM1 dla złącz typu NPN (0-5V) lub PNP (12.5-30 V)	
Wyjścia cyfrowe	5 wyjść cyfrowych: maks. napięcie 30 V, wyjścia różnicowe OUT1 do OUT2 o maks prądzie 100 mA, OUT3-OUT5 jednostronnie zakończone, maks. prąd wyjściowy 20 mA, wyjście hamulca silnika OUT2 kontrolowane przekaźnikiem	
Funkcja wyjścia sygnału enkodera	Sygnał wyjściowy 5V silnika A\B\Z\ Zakres wyjściowy podziału częstotliwości 0~65536; dla synchronizacji wielosiowej, maksymalna częstotliwość wyjściowa 5MH	
Tryby pracy	1. Tryb sterowania impulsowego (KROK-KIERUNEK), 2. Tryb bazowania, 3. Tryb kontroli momentu, 4. Tryb wewnętrznej kontroli prędkości, 5. Tryb wewnętrznej kontroli położenia, 6. Tryb kontroli prędkości z zadajnikiem analogowym 0 -10V, 7. Tryb kontroli momentu z zadajnikiem analogowym 0-10V,	
Funkcje zabezpieczające	Zabezpieczenie nadnapięciowe, podnapięciowe, zabezpieczenie silnika przed przyrostem temperatury (I <sup>2</sup> T), zabezpieczenie przed zwarcie, zabezpieczenie przed przegrzaniem	
RS232	Maksymalna prędkość transmisji wynosi 115,2 kHz, użyj oprogramowania JD-PC do komunikacji z komputerem lub za pomocą bezpłatnego protokołu do komunikacji z kontrolerem	
RS485	Maksymalna prędkość transmisji wynosi 115,2 kHz, do komunikacji z kontrolerem należy używać protokołu Modbus RTU	
CANopen	Maksymalna prędkość transmisji to 1 MHz, do komunikacji ze sterownikiem należy używać protokołu CANopen	
EtherCAT	Maksymalna prędkość transmisji to 100 MHz, obsługa trybu COE (protokół CIA 402) i CSP / CSV / PP / PV / PT / HM	
Profinet	Obsługa komunikatu 1, komunikatu 3, komunikatu 111, obiektu technologicznego, niecyklicznego odczytu i zapisu danych itp.	
Parametry otoczenia	Temperatura pracy	0 ~ 40 °C
	Temperatura przechowywania	-10° ~ 70 °C
	Wilgotność (bez kondensacji)	< 90 %
	Stopień ochrony	IP20
	Warunki instalacji	Zaleca się instalowanie urządzenia w szafkach elektrycznych, w środowisku wolnym od kurzu
	Sposób montażu	Pionowy
	Wysokość n.p.m.	Poniżej 1000 m
Ciśnienie atmosferyczne	Od 86 kPa do 106 kPa	

Rysunki wymiarowe

219 x 187 x 56 mm (długość x szerokość x wysokość)



Schemat podłączenia zewnętrznych urządzeń

