

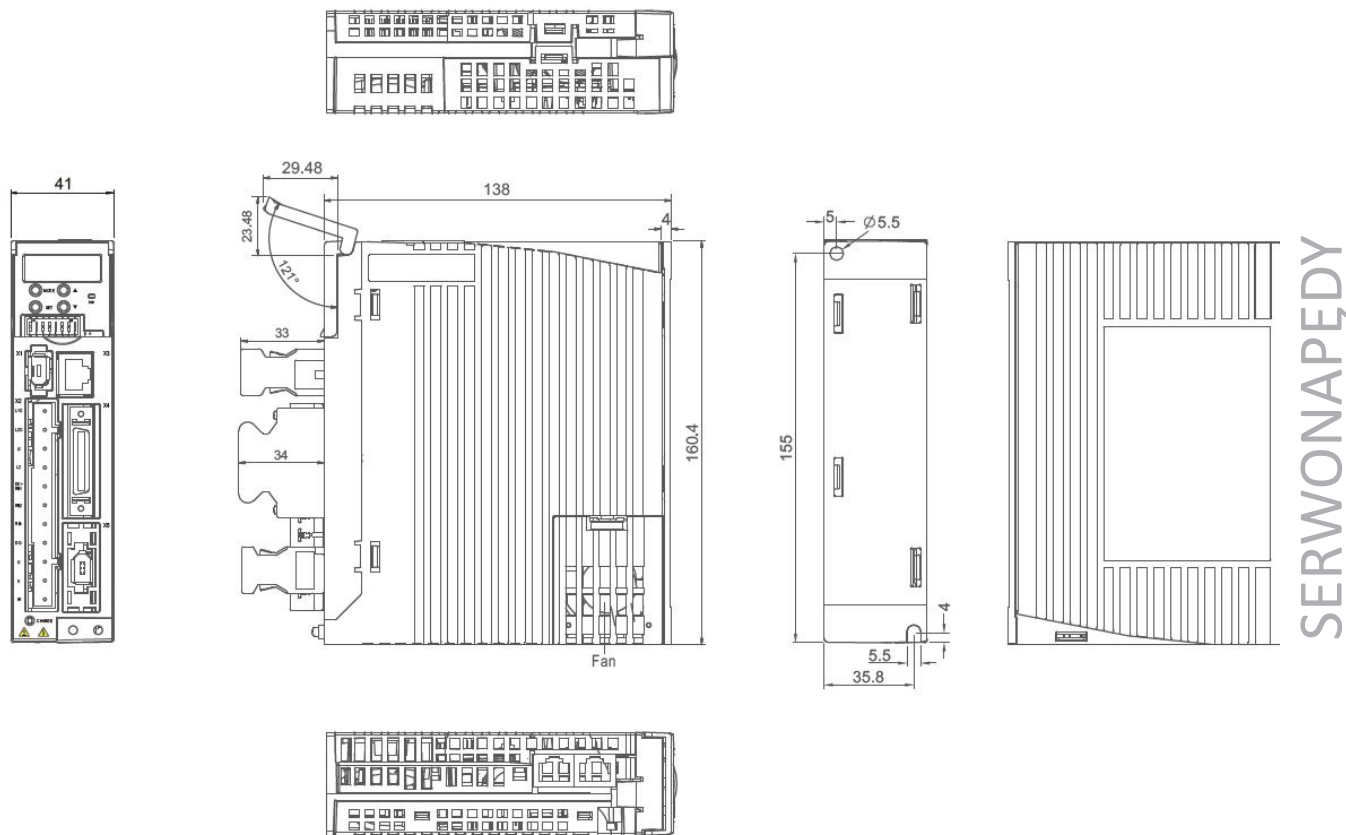


- 7 Wejść cyfrowych
- 5 Wyjść cyfrowych
- Prąd maksymalny 7 A
- W zależności od modelu dostępne interfejsy komunikacyjne:
  - RS485
  - CANopen
  - EtherCAT



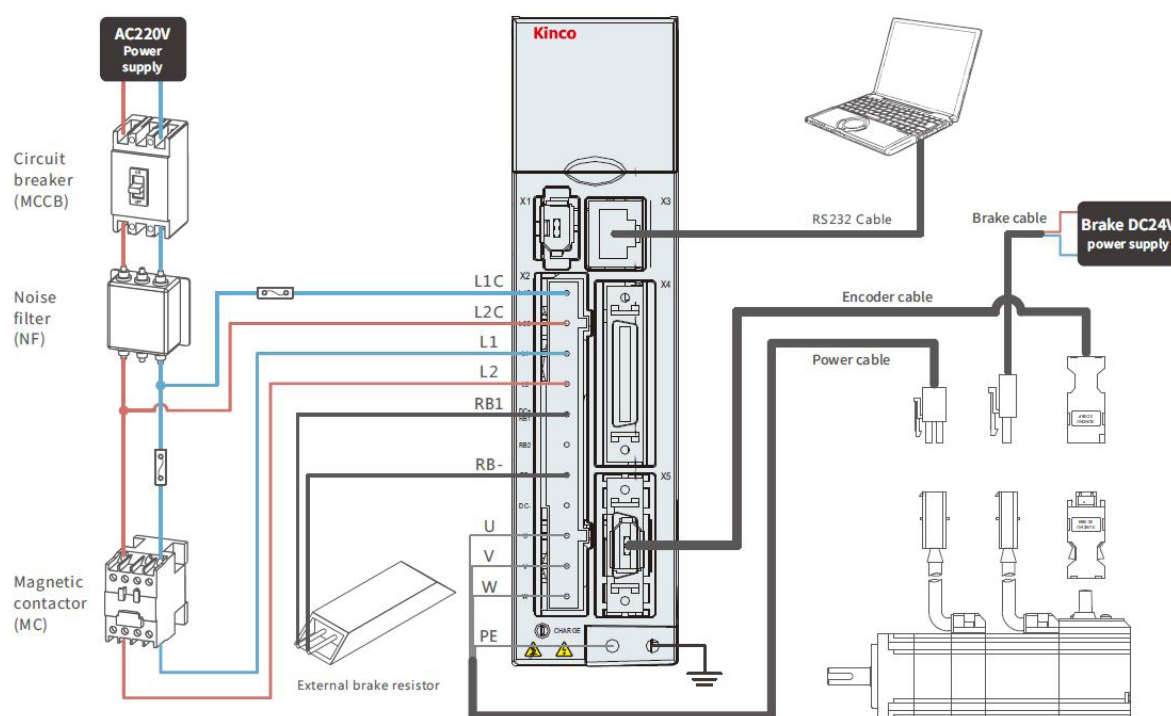
Opis		FD413-_A-00
Zasilanie obwodu mocy		200~240V AC 50/60Hz±3Hz
Zasilanie logiki sterującej		200-240VAC±10%, 50/60Hz±3Hz, 0.5A
Prąd znamionowy		2A
Prąd maksymalny		7A
Sygnał sprzężenia zwrotnego		16 bitowy enkoder magnetyczny jednoobrotowy, wieloobrotowy enkoder absolutny
Rezystor hamujący		wbudowany rezystor hamujący 100 Ω, jeśli moc przekracza 10 wymagany zewnętrzny rezystor hamujący (w aplikacjach szybkiego startu/stopu)
Napięcie rezystora hamującego		380V DC ± 5V
Próg zadziałania zabezpieczenia nadnapięciowego		400V DC ± 5V
Próg zadziałania zabezpieczenia podnapięciowego		200V DC ± 5V
Metoda chłodzenia		Naturalny, niewymuszony przepływ powietrza
Waga		0,8kg
Wejścia cyfrowe		7 wejść cyfrowych, COM1 dla złącz typu NPN (0-5V) lub PNP (12.5-30 V)
Wyjścia cyfrowe		5 wyjść cyfrowych: maks. napięcie 30 V, wyjścia różnicowe OUT1 do OUT2 o maks prądzie 100mA, OUT3-OUT5 jednostronnie zakończone, maks. prąd wyjściowy 20 mA, wyjście hamulca silnika OUT2 kontrolowane przekaźnikiem
Wejścia analogowe		0 - ±10V (rozdzielczość 12-bitowa)
Tryby pracy		<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Tryb sterowania impulsowego (KROK-KIERUNEK),</li> <li>2. Tryb bazowania,</li> <li>3. Tryb kontroli momentu,</li> <li>4. Tryb wewnętrznej kontroli prędkości,</li> <li>5. Tryb wewnętrznej kontroli położenia,</li> <li>6. Tryb kontroli prędkości z zadajnikiem analogowym 0 -10V,</li> <li>7. Tryb kontroli momentu z zadajnikiem analogowym 0-10V,</li> </ol>
Funkcje zabezpieczające		Zabezpieczenie nadnapięciowe, podnapięciowe, zabezpieczenie silnika przed przyrostem temperatury (I <sup>2</sup> T), zabezpieczenie przed zwarcie, zabezpieczenie przed przegrzaniem
RS232		Maksymalna prędkość transmisji wynosi 115,2 kHz, użyj oprogramowania JD-PC do komunikacji z komputerem lub za pomocą bezpłatnego protokołu do komunikacji z kontrolerem
RS485		Maksymalna prędkość transmisji wynosi 115,2 kHz, do komunikacji z kontrolerem należy używać protokołu Modbus RTU
CAN		Maksymalna prędkość transmisji to 1 MHz, do komunikacji ze sterownikiem należy używać protokołu CANopen
EtherCAT		Maksymalna prędkość transmisji to 100 MHz, obsługa trybu COE (protokół CIA 402) i CSP / CSV / PP / PV / PT / HM
Parametry otoczenia	Temperatura pracy	0 ~ 40 °C
	Temperatura przechowywania	-10°~ 70 °C
	Wilgotność (bez kondensacji)	5 ~ 95%
	Stopień ochrony	IP20
	Warunki instalacji	Zaleca się instalowanie urządzenia w szafkach elektrycznych, w środowisku wolnym od kurzu
	Sposób montażu	Pionowy
	Wysokość n.p.m.	Poniżej 1000 m
Ciśnienie atmosferyczne		Od 86kPa do 106 kPa

Rysunek wymiarowy:



SERWONAPĘDY

Sposób podłączenia:



**CD413/CD423/FD413/FD423 (AC220V)**

generalny dystrybutor: P.P.H. WObit E.K.J. Ober s.c. Dęborzycze 16, 62-045 Pniewy, tel. +48 61 22 27 410, wobit@wobit.com.pl